

## FORÇA ELETROMOTRIZ INDUZIDA.

$$\varepsilon = - \frac{\Delta\Phi}{\Delta t}$$

## LEI DE LENZ

$\Phi \uparrow \rightsquigarrow \vec{B}_{ex}$  e o  $\vec{B}_{in}$  possuem sentidos opostos

$\Phi \downarrow \rightsquigarrow \vec{B}_{ex}$  e o  $\vec{B}_{in}$  possuem sentidos iguais.

## TRANSFORMADORES

$$\frac{V_1}{N_1} = \frac{V_2}{N_2}$$

$P_{ENTRADA} = P_{SAÍDA} \rightsquigarrow$  transformador ideal

$$V_1 \cdot i_1 = V_2 \cdot i_2$$