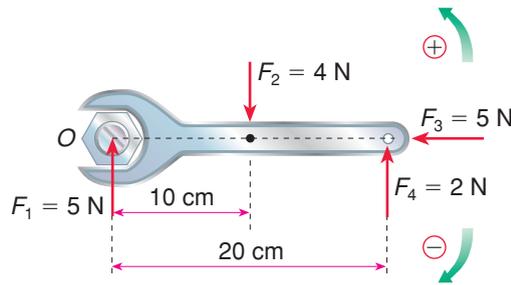


P.474 a)



Pela definição de momento e considerando que, se uma força tende a produzir rotação do corpo em torno de um ponto, no sentido horário, terá momento negativo, obtemos:

$$M_{F_1} = F_1 \cdot 0 \Rightarrow M_{F_1} = 0$$

$$M_{F_2} = -F_2 \cdot d_2 = -4 \cdot 0,1 \Rightarrow M_{F_2} = -0,4\text{ N} \cdot \text{m}$$

$$M_{F_3} = F_3 \cdot 0 \Rightarrow M_{F_3} = 0$$

$$M_{F_4} = +F_4 \cdot d_4 = +2 \cdot 0,2 \Rightarrow M_{F_4} = 0,4\text{ N} \cdot \text{m}$$

b) Decompondo a força  $\vec{F}$  nas componentes  $\vec{F}_1$  e  $\vec{F}_2$ , pode-se obter o momento da força  $\vec{F}$  em relação ao ponto O pela soma algébrica dos momentos das componentes:

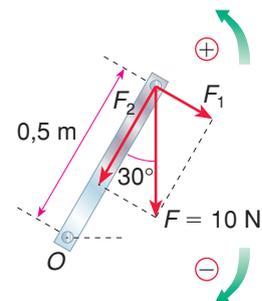
$$M_F = M_{F_1} + M_{F_2}$$

$$M_F = -F_1 \cdot d + F_2 \cdot 0$$

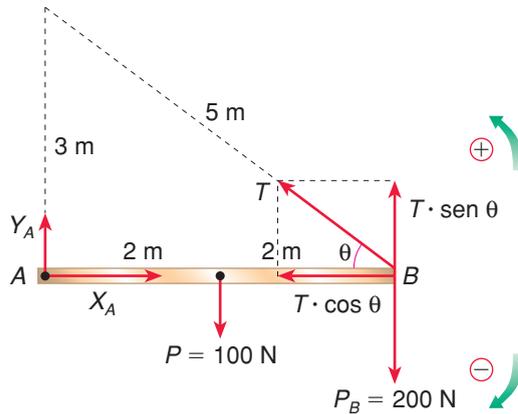
$$M_F = -F \cdot \text{sen } 30^\circ \cdot d$$

$$M_F = -10 \cdot 0,5 \cdot 0,5$$

$$M_F = -2,5\text{ N} \cdot \text{m}$$



P.475 Isolando a barra AB e impondo as condições de equilíbrio:



1ª) Resultante nula

Projeções em x:

$$X_A - T \cdot \cos \theta = 0$$

$$X_A - T \cdot \frac{4}{5} = 0$$

$$X_A = \frac{4}{5} T \quad \textcircled{1}$$

Projeções em y:

$$Y_A + T \cdot \sin \theta = P + P_B$$

$$Y_A + T \cdot \frac{3}{5} = 100 + 200$$

$$Y_A + \frac{3}{5} T = 300 \quad \textcircled{2}$$

2ª) Soma algébrica dos momentos nula em relação ao ponto B

$$M_{Y_A} + M_P = 0$$

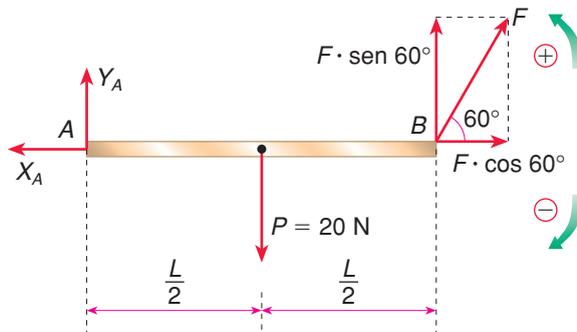
$$-Y_A \cdot 4 + 100 \cdot 2 = 0$$

$$Y_A = 50 \text{ N } \uparrow \quad (\text{componente vertical da reação da articulação A})$$

$$\text{De } \textcircled{2}: T = \frac{1.250}{3} \text{ N}$$

$$\text{De } \textcircled{1}: X_A = \frac{1.000}{3} \text{ N } \rightarrow \quad (\text{componente horizontal da reação da articulação A})$$

P.476 a) e b) Isolando a barra AB e impondo as condições de equilíbrio, temos:



1ª) Resultante nula

Projeções em x:

$$F \cdot \cos 60^\circ - X_A = 0$$

$$F \cdot \frac{1}{2} = X_A \quad \textcircled{1}$$

Projeções em y:

$$Y_A + F \cdot \sin 60^\circ - P = 0$$

$$Y_A + F \cdot \frac{\sqrt{3}}{2} = 20 \quad \textcircled{2}$$

2ª) Soma algébrica dos momentos nula em relação a B

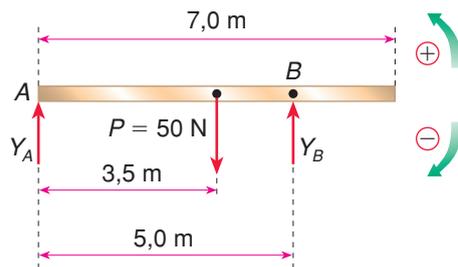
$$M_{Y_A} + M_P = 0$$

$$-Y_A L + 20 \frac{L}{2} = 0$$

$$Y_A = 10 \text{ N } \uparrow$$

De ①:  $F = \frac{20\sqrt{3}}{3} \text{ N}$  e de ②:  $X_A = \frac{10\sqrt{3}}{3} \text{ N } \leftarrow$

P.477 Isolando a barra AB e impondo as condições de equilíbrio:



1ª) Resultante nula

Projeções em y:

$$Y_A + Y_B - P = 0$$

$$Y_A + Y_B = 50 \quad \text{①}$$

2ª) Soma algébrica dos momentos nula em relação a A

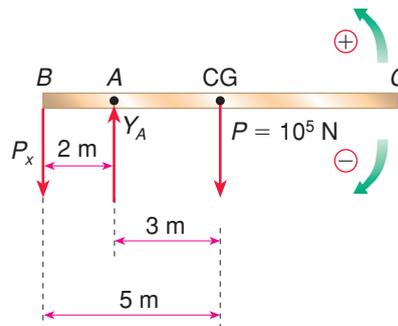
$$M_{Y_B} + M_P = 0$$

$$Y_B \cdot 5,0 - 50 \cdot 3,5 = 0$$

$$Y_B = 35 \text{ N}$$

De ①:  $Y_A = 15 \text{ N}$

P.478



Soma algébrica dos momentos nula em relação a A

$$M_{P_x} + M_P = 0$$

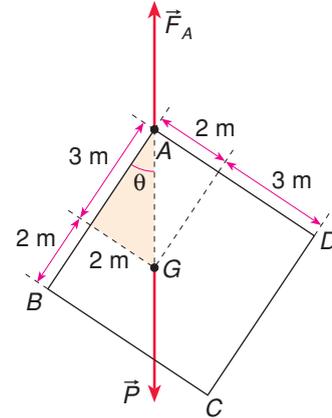
$$P_x \cdot 2 - 10^5 \cdot 3 = 0$$

$$P_x = 1,5 \cdot 10^5 \text{ N}$$

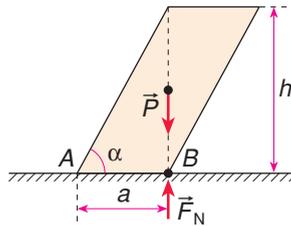
**P.479** Na posição de equilíbrio, o ponto de suspensão  $A$  e o centro de gravidade  $G$  devem pertencer à mesma reta vertical.

Da figura:

$$\boxed{\operatorname{tg} \theta = \frac{2}{3}}$$



**P.480** a) O menor valor de  $\alpha$  corresponde ao prisma na iminência de tombar em torno de  $B$ . Nessas condições, o peso  $\vec{P}$  e a reação  $\vec{F}_N$  estão na mesma vertical, conforme a figura.

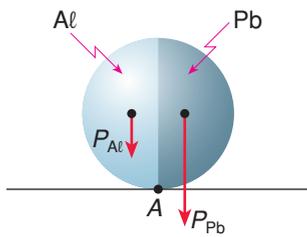


Portanto,  $\operatorname{tg} \alpha = \frac{h}{a}$ , ou seja:

$$\boxed{\alpha \text{ é o ângulo cuja tangente é } \frac{h}{a} .}$$

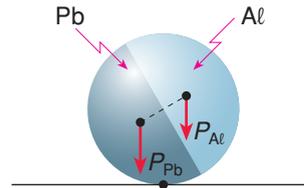
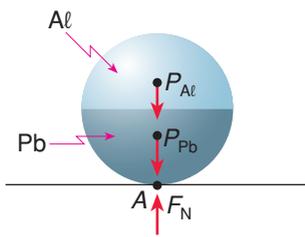
b)  $P = mg \Rightarrow P = dVg \Rightarrow \boxed{P = da^2hg}$

P.481 a) A esfera **não** permanece em equilíbrio na posição em que foi abandonada.



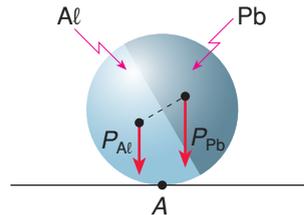
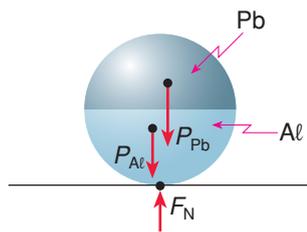
Se  $P_{Pb} > P_{Aℓ}$ , concluímos que os momentos de  $P_{Pb}$  e  $P_{Aℓ}$ , em relação ao ponto de apoio  $A$ , não se anulam. A tendência da esfera é girar no sentido horário, de modo que a semiesfera de chumbo ocupe a parte inferior.

Posição de equilíbrio estável



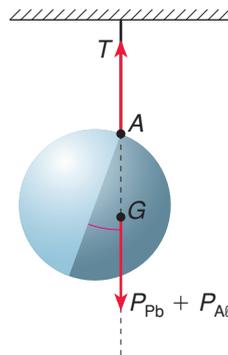
Deslocando-se ligeiramente a esfera da posição de equilíbrio, sua tendência é voltar.

Posição de equilíbrio instável



Deslocando-se ligeiramente a esfera da posição de equilíbrio, a esfera se afasta mais dessa posição.

b) O centro de gravidade ( $G$ ) do sistema está localizado do lado do chumbo. Assim, na posição de equilíbrio os pontos  $A$  e  $G$  estão na mesma vertical.



**P.482** Vamos calcular os momentos dos pesos em relação ao centro do parafuso.

- Jovem:  $M_J = Fd \Rightarrow M_J = 750 \text{ N} \cdot 20 \text{ cm} \Rightarrow M_J = 15.000 \text{ N} \cdot \text{cm}$
- Namorada:  $M_N = Fd \Rightarrow M_N = 510 \text{ N} \cdot 30 \text{ cm} \Rightarrow M_N = 15.300 \text{ N} \cdot \text{cm}$

Sendo  $M_N > M_J$ , concluímos que a moça consegue soltar o segundo parafuso.

**P.483** Condições de equilíbrio

1º) Resultante nula

Projeções em x:

$$X_A - T_x = 0 \Rightarrow X_A = T_x \quad \textcircled{1}$$

Projeções em y:

$$Y_A + T_y - P = 0 \Rightarrow Y_A + T_y = P \quad \textcircled{2}$$

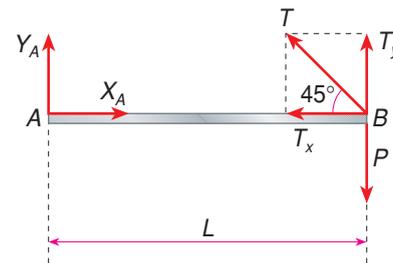
2º) Soma algébrica dos momentos nula em relação ao ponto A (polo)

$$M_A = M_{T_y} + M_p = 0 \Rightarrow T_y \cdot L - P \cdot L = 0 \Rightarrow T_y = P = 55 \text{ N}$$

Mas:  $T_x = T_y$  (o ângulo é de  $45^\circ$ )

Logo, de  $\textcircled{1}$ , vem:  $X_A = 55 \text{ N}$

De  $\textcircled{2}$ :  $Y_A = 0$



**P.484** Condições de equilíbrio:

1º) Resultante nula

Projeções em x:

$$X_A - F \cdot \cos 60^\circ = 0 \Rightarrow X_A = \frac{F}{2} \quad \textcircled{1}$$

Projeções em y:

$$Y_A + F \cdot \sin 60^\circ - P = 0 \Rightarrow Y_A = P - F \cdot \frac{\sqrt{3}}{2} \quad \textcircled{2}$$

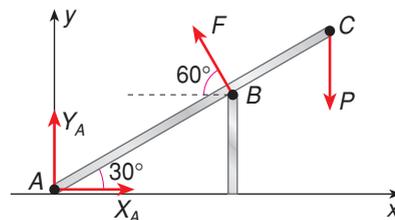
2º) Soma algébrica dos momentos nula em relação ao ponto A (polo)

a)  $M_A = M_F + M_p = 0 \Rightarrow F \cdot AB - P \cdot AC \cdot \cos 30^\circ = 0 \Rightarrow$   
 $\Rightarrow F \cdot (AC - BC) = P \cdot AC \cdot \cos 30^\circ \Rightarrow$

$$\Rightarrow F \cdot (80 - 30) = 80\sqrt{3} \cdot 80 \cdot \frac{\sqrt{3}}{2} \Rightarrow F = 192 \text{ N}$$

b) De  $\textcircled{1}$ :  $X_A = \frac{192}{2} \Rightarrow X_A = 96 \text{ N}$

De  $\textcircled{2}$ :  $Y_A = 80\sqrt{3} - 192 \cdot \frac{\sqrt{3}}{2} \Rightarrow Y_A = -16\sqrt{3} \text{ N} \Rightarrow |Y_A| = 16\sqrt{3} \text{ N}$



Observação:

O sinal negativo indica que  $\vec{Y}_A$  tem sentido oposto ao adotado na figura.

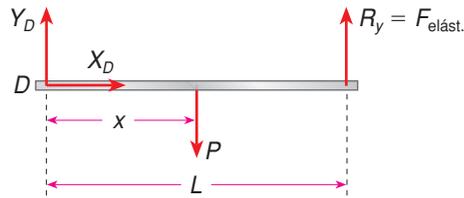
**P.485**  $F_{\text{elást.}} = R_y = 600 \cdot 0,3 \Rightarrow F_{\text{elást.}} = 180 \text{ N}$

Soma algébrica dos momentos nula em relação ao ponto *D*

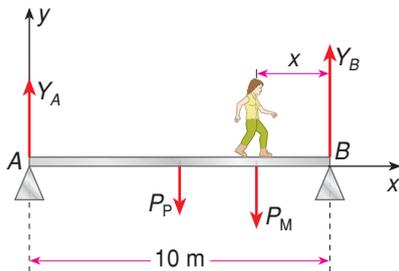
$$F_{\text{elást.}} \cdot L - Px = 0$$

$$180 \cdot 3,0 = 300 \cdot x$$

$$x = 1,8 \text{ m}$$



**P.486**



$$y_B = 2y_A$$

$$P_p = M_p \cdot g = 100 \text{ N}$$

$$P_M = M_M \cdot g = 500 \text{ N}$$

Condições de equilíbrio:

1º) Resultante nula

Projeções em *y*:

$$y_A + y_B - P_p - P_M = 0 \Rightarrow y_A + 2y_A = P_p + P_M \Rightarrow 3y_A = 100 + 500 \Rightarrow y_A = 200 \text{ N}$$

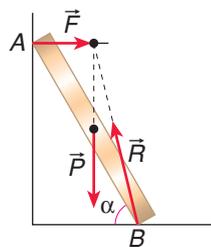
2º) Soma algébrica dos momentos nula em relação ao ponto *B* (polo)

$$M_B = M_{P_p} + M_{P_M} + M_{y_A} = 0 \Rightarrow P_p \cdot 5 + P_M \cdot x - y_A \cdot 10 = 0 \Rightarrow$$

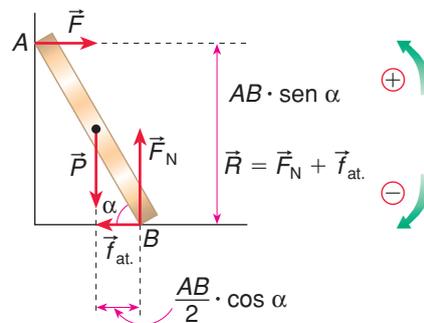
$$\Rightarrow 100 \cdot 5 + 500 \cdot x - 200 \cdot 10 = 0 \Rightarrow x = 3 \text{ m}$$

**P.487** a) As forças que agem na barra são três: o peso  $\vec{P}$ , a reação  $\vec{F}$  da parede e a reação  $\vec{R}$  do chão.

Observe que essas três forças são concorrentes. A reação  $\vec{R}$  tem componentes  $\vec{f}_{\text{at.}}$  e  $\vec{F}_N$ .



ou



b) Resultante nula: 
$$\begin{cases} F = f_{at.} & \textcircled{1} \\ F_N = P & \textcircled{2} \end{cases}$$

Soma algébrica dos momentos é nula em relação a B:

$$P \cdot \frac{AB}{2} \cdot \cos \alpha - F \cdot AB \cdot \sin \alpha = 0 \Rightarrow \operatorname{tg} \alpha = \frac{P}{2F} \quad \textcircled{3}$$

Substituindo  $\textcircled{1}$  em  $\textcircled{2}$ , temos:  $\operatorname{tg} \alpha = \frac{P}{2f_{at.}}$

A tangente do menor ângulo corresponde à barra na iminência de escorregar, isto é, a força de atrito estática deve ser máxima e igual a  $\mu F_N$ . Portanto:

$$\operatorname{tg} \alpha = \frac{P}{2\mu F_N} \stackrel{\textcircled{2}}{\Rightarrow} \operatorname{tg} \alpha = \frac{P}{2\mu P} \Rightarrow \operatorname{tg} \alpha = \frac{1}{2\mu} \Rightarrow \operatorname{tg} \alpha = \frac{1}{2 \cdot 0,25} \Rightarrow \boxed{\operatorname{tg} \alpha = 2}$$

**P.488** a) Com o atleta com os braços na vertical, temos:

$$2T = P$$

$$T = \frac{P}{2} = \frac{mg}{2} = \frac{600}{2}$$

$$\boxed{T = 300 \text{ N}}$$

b) Da figura ao lado:

$$L = d + 2x$$

$$1,5 = 0,5 + 2x$$

$$\boxed{x = 0,5 \text{ m}}$$

Portanto:

$$\operatorname{tg} \theta = \frac{H}{x} = \frac{3,0}{0,5} = 6,0$$

Para o equilíbrio do atleta, devemos ter:

$$2T_y = P \Rightarrow 2T \cdot \sin \theta = P \quad \textcircled{1}$$

A componente horizontal de  $T$  é dada por:

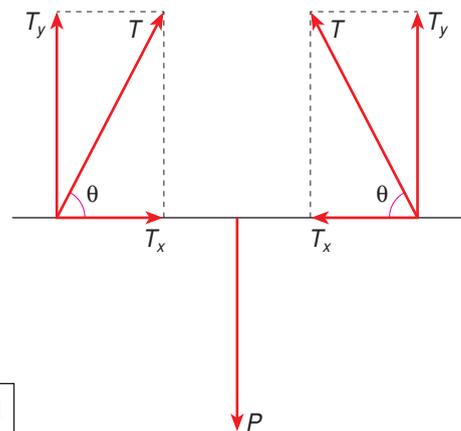
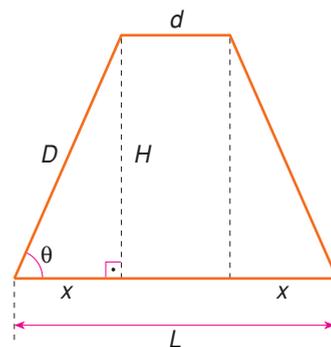
$$T_x = T \cdot \cos \theta \quad \textcircled{2}$$

De  $\textcircled{1}$ :  $T = \frac{P}{2 \cdot \sin \theta}$

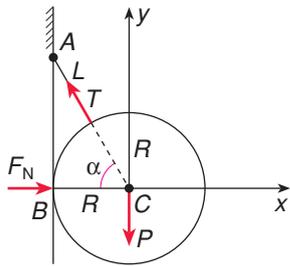
Em  $\textcircled{2}$ :

$$T_x = \frac{P}{2 \cdot \sin \theta} \cdot \cos \theta \Rightarrow$$

$$\Rightarrow T_x = \frac{P}{2 \cdot \operatorname{tg} \theta} = \frac{600}{2 \cdot 6,0} \Rightarrow \boxed{T_x = 50 \text{ N}}$$



P.489



Como  $L = R$ , concluímos que o ângulo  $\alpha$  é igual a  $60^\circ$ :

$$\cos \alpha = \frac{R}{L + R} \Rightarrow \cos \alpha = \frac{L}{2L} \Rightarrow \cos \alpha = \frac{1}{2} \Rightarrow \alpha = 60^\circ$$

Projeções em  $y$ :

$$T \cdot \sin 60^\circ = P \Rightarrow T \frac{\sqrt{3}}{2} = 10 \cdot \sqrt{3} \Rightarrow T = 20 \text{ N}$$

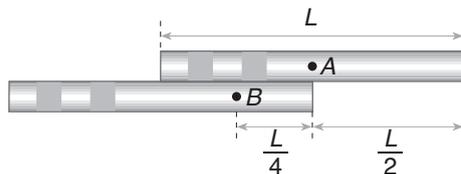
Projeções em  $x$ :

$$T \cdot \cos 60^\circ = F_N \Rightarrow 20 \frac{1}{2} = F_N \Rightarrow F_N = 10 \text{ N}$$

P.490

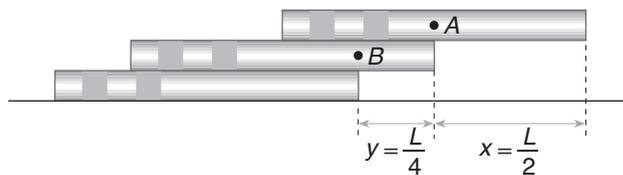
Comece analisando os dois livros superiores. O máximo valor de  $x$  corresponde ao primeiro livro na iminência de tombar. Nesse caso:  $x = \frac{L}{2} \Rightarrow x = 10 \text{ cm}$

O centro de gravidade do conjunto dos dois livros superiores pertence à vertical pelo ponto  $B$ :



$A$  é o centro de gravidade do livro superior.

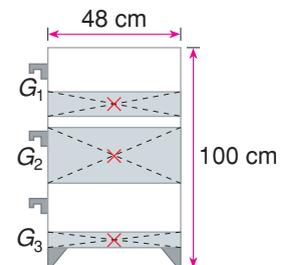
Na iminência de tombamento temos:



Portanto:  $y = \frac{L}{4} \Rightarrow y = 5 \text{ cm}$

P.491

a) Como as distribuições de massa são uniformes e as massas das gavetas e do gaveteiro são desprezíveis, o centro de massa de cada gaveta coincide com o centro de massa das massas colocadas nas gavetas, que é o centro geométrico (encontro das diagonais).



(Corte transversal pelo centro do gaveteiro fechado)

- b) Na situação em que a distância  $D$  for máxima, a força normal entre o chão e o gaveteiro estará aplicada apenas no apoio esquerdo do gaveteiro. A figura ao lado indica as forças que agem no gaveteiro nessa situação.

Adotando o ponto  $O$  como polo, isto é, considerando a soma algébrica dos momentos nula, em relação ao ponto  $O$ , resulta:

$$P_1 \cdot 24 + P_3 \cdot 24 = P_2 \cdot (D_{\text{máx.}} - 24)$$

$$10 \cdot 24 + 30 \cdot 24 = 80 \cdot (D_{\text{máx.}} - 24)$$

$$D_{\text{máx.}} = 36 \text{ cm}$$

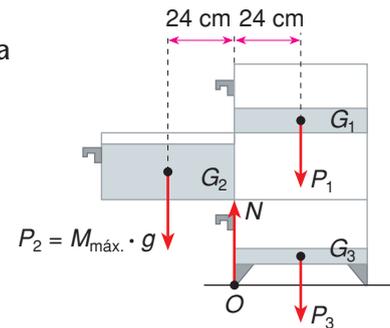
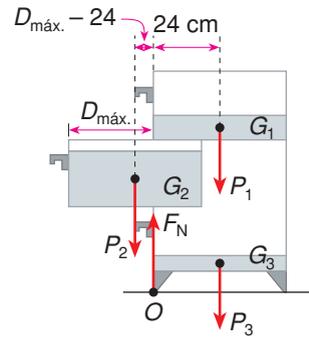
- c) O diagrama das forças atuantes no gaveteiro, para essa situação, está representado ao lado.

Ainda adotando o ponto  $O$  como polo, resulta:

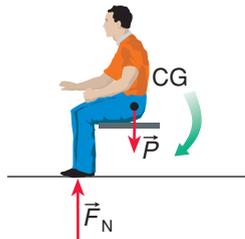
$$P_1 \cdot 24 + P_3 \cdot 24 = P_2 \cdot 24$$

$$10 \cdot 24 + 30 \cdot 24 = M_{\text{máx.}} \cdot 10 \cdot 24$$

$$M_{\text{máx.}} = 4 \text{ kg}$$



P.492

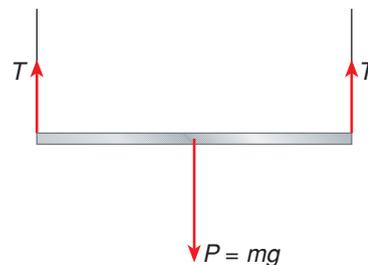


Quando a pessoa tende a se levantar, ela perde contato com a cadeira, e a reta vertical em seu centro de gravidade não passa pela base de apoio, que são seus pés. Nessas condições, o momento do peso  $\vec{P}$  em relação ao ponto de apoio (pés da pessoa) faz com que ela volte à posição original, sem conseguir levantar-se.

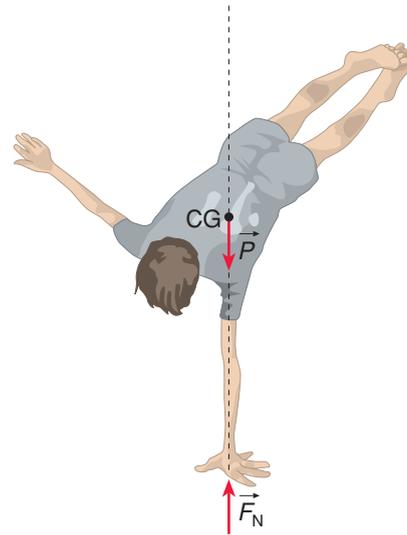
P.493 No equilíbrio do sistema:

$$2T = P \Rightarrow T = \frac{P}{2} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow T = \frac{m \cdot g}{2} = \frac{45 \cdot 10}{2} \Rightarrow T = 225 \text{ N}$$

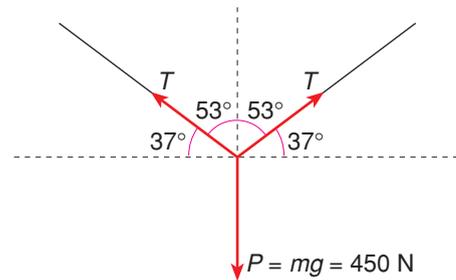


- P.494** Para haver equilíbrio, a vertical traçada pelo centro de gravidade do menino deve passar por sua mão (base de apoio entre o menino e o chão). Assim, a soma dos momentos das forças externas atuantes é nula em relação ao centro de gravidade.

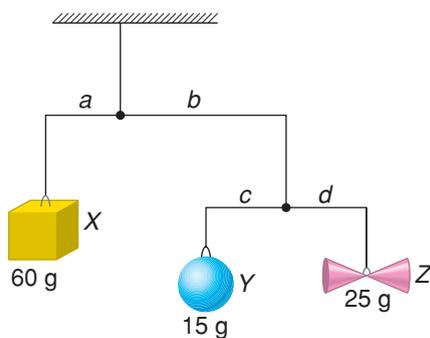


- P.495** Para o equilíbrio do acrobata devemos ter:  
 $2T \cdot \cos 53^\circ = P$   
 Sendo  $\cos 53^\circ = \sin 37^\circ = 0,6$ , vem:  
 $2T \cdot 0,6 = 450$

$$T = 375 \text{ N}$$



- P.496** Um dos móveis possíveis é o seguinte:



É dado que:

$$a + b = 30 \text{ cm}$$

$$c + d = 20 \text{ cm}$$

No equilíbrio do sistema YZ, temos:

$$P_Y \cdot c = P_Z \cdot d$$

$$m_Y \cdot g \cdot c = m_Z \cdot g \cdot d$$

$$15c = 25d$$

$$d = 0,6c$$

Em  $c + d = 20$  cm, vem:

$$c + 0,6c = 20 \text{ cm}$$

$$1,6c = 20 \text{ cm}$$

$$c = 12,5 \text{ cm}$$

$$d = 0,6c = 0,6 \cdot 12,5$$

$$d = 7,5 \text{ cm}$$

No equilíbrio do sistema  $X + (YZ)$ , temos:

$$P_x \cdot a = (P_y + P_z) \cdot b$$

$$m_x \cdot g \cdot a = (m_y + m_z) \cdot g \cdot b$$

$$60 \cdot a = (15 + 25) \cdot b$$

$$60a = 40b$$

$$b = 1,5a$$

Como  $a + b = 30$  cm, vem:

$$a + 1,5a = 30 \text{ cm}$$

$$2,5a = 30 \text{ cm}$$

$$a = 12 \text{ cm}$$

$$b = 1,5 \cdot a = 1,5 \cdot 12$$

$$b = 18 \text{ cm}$$