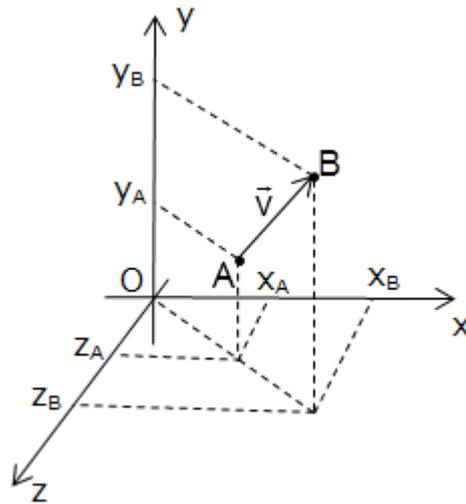


GEOMETRIA ANALÍTICA NO ESPAÇO

CONCEITOS FUNDAMENTAIS NO R³

Eixos coordenados



Ox: Eixo das abscissas
Oy: Eixo das ordenadas
Oz: Eixo das cotas

Distância entre dois pontos

$$d_{AB} = \sqrt{(\Delta x)^2 + (\Delta y)^2 + (\Delta z)^2}$$

Representação de um vetor

$$\vec{v} = \overline{AB} = B - A = (x_B, y_B, z_B) - (x_A, y_A, z_A) = \left(\overbrace{x_B - x_A}^x, \overbrace{y_B - y_A}^y, \overbrace{z_B - z_A}^z \right) = (x, y, z) = x\hat{i} + y\hat{j} + z\hat{k}$$

Ex.: $\begin{cases} C = (2, 0, -1) \\ D = (0, -1, 2) \end{cases} \Rightarrow \overline{CD} = D - C = (0, -1, 2) - (2, 0, -1) = [0 - 2, -1 - 0, 2 - (-1)] = (-2, -1, 3) = -2\hat{i} - \hat{j} + 3\hat{k}$

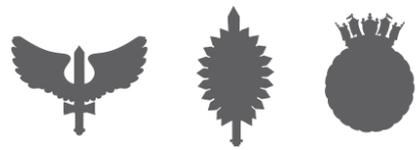
OPERAÇÕES COM VETORES

$$\vec{u} = (x_1, y_1, z_1) \text{ e } \vec{v} = (x_2, y_2, z_2) \left\{ \begin{array}{l} \vec{u} = \vec{v} \therefore x_1 = x_2, y_1 = y_2 \text{ e } z_1 = z_2 \\ \vec{u} \pm \vec{v} = (x_1 \pm x_2, y_1 \pm y_2, z_1 \pm z_2) \\ \vec{w} = t \cdot \vec{u}, t \in \mathbb{R}^* \therefore \vec{w} = t \cdot (x_1, y_1, z_1) \therefore \vec{w} = (tx_1, ty_1, tz_1) \end{array} \right.$$

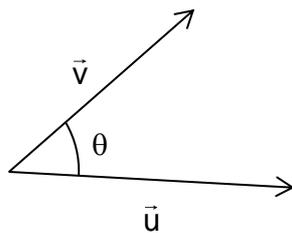
$$\vec{w} \parallel \vec{u} \therefore \frac{tx_1}{x_1} = \frac{ty_1}{y_1} = \frac{tz_1}{z_1} = t$$

Ex.: $\begin{cases} \vec{a} = (2, 4, 6) \\ \vec{b} = (-4, -8, -12) \end{cases} \Rightarrow \frac{2}{-4} = \frac{4}{-8} = \frac{6}{-12} = -\frac{1}{2} \therefore \vec{a} \parallel \vec{b} \therefore \vec{a} = -\frac{1}{2}\vec{b}$

Ponto médio M de um segmento AB $\begin{cases} A = (x_A, y_A, z_A) \text{ e } B = (x_B, y_B, z_B) \\ M = \left(\frac{x_A + x_B}{2}, \frac{y_A + y_B}{2}, \frac{z_A + z_B}{2} \right) \end{cases}$



PRODUTO ESCALAR



$$\vec{u} = (x_1, y_1, z_1) \text{ e } \vec{v} = (x_2, y_2, z_2) \left\{ \begin{array}{l} \text{Definição algébrica } \Rightarrow \vec{u} \cdot \vec{v} = x_1 \cdot x_2 + y_1 \cdot y_2 + z_1 \cdot z_2 \\ \text{Definição geométrica } \Rightarrow \vec{u} \cdot \vec{v} = |\vec{u}| \cdot |\vec{v}| \cdot \cos \theta \end{array} \right.$$

Propriedades

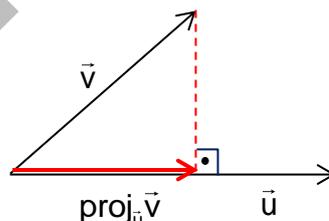
$$\left\{ \begin{array}{l} \vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{v} \cdot \vec{u} \\ \vec{u} \cdot (\vec{v} + \vec{w}) = \vec{u} \cdot \vec{v} + \vec{u} \cdot \vec{w} \\ (\vec{u})^2 = \vec{u} \cdot \vec{u} = |\vec{u}|^2 \\ |\vec{u} \cdot \vec{v}| \leq |\vec{u}| \cdot |\vec{v}| \\ |\vec{u} + \vec{v}| \leq |\vec{u}| + |\vec{v}| \end{array} \right.$$

ÂNGULOS DIRETORES

São ângulos entre um vetor \vec{v} e os eixos coordenados

$$\left\{ \begin{array}{l} \cos \beta = \frac{x}{|\vec{v}|} \\ \cos \gamma = \frac{y}{|\vec{v}|} \\ \cos \phi = \frac{z}{|\vec{v}|} \end{array} \right. \Rightarrow \cos^2 \beta + \cos^2 \gamma + \cos^2 \phi = 1$$

PROJEÇÃO DE UM VETOR \vec{v} SOBRE OUTRO VETOR \vec{u}

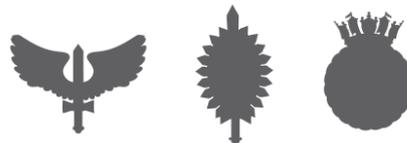


$$\text{proj}_{\vec{u}} \vec{v} = \left(\frac{\vec{v} \cdot \vec{u}}{|\vec{u}|^2} \right) \cdot \vec{u}$$

Demonstração

$$\left\{ \begin{array}{l} |\text{proj}_{\vec{u}} \vec{v}| = |\vec{v}| \cdot \cos \theta \\ |\text{proj}_{\vec{u}} \vec{v} \cdot \vec{v}| = |\text{proj}_{\vec{u}} \vec{v}| \cdot |\vec{v}| \cdot \cos \theta \end{array} \right. \Rightarrow \text{proj}_{\vec{u}} \vec{v} \cdot \vec{v} = |\vec{v}| \cdot \cos \theta \cdot |\vec{v}| \cdot \cos \theta \therefore \text{proj}_{\vec{u}} \vec{v} \cdot \vec{v} = |\vec{v}|^2 \cdot \cos^2 \theta$$

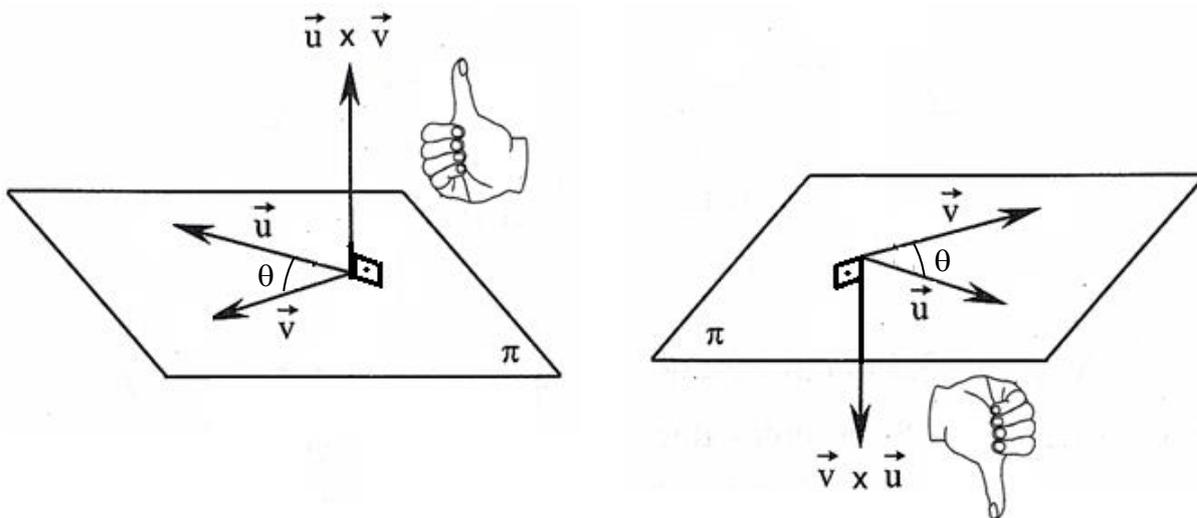
$$\left\{ \begin{array}{l} \vec{v} \cdot \vec{u} = |\vec{v}| \cdot |\vec{u}| \cdot \cos \theta \\ \cos \theta = \frac{\vec{v} \cdot \vec{u}}{|\vec{v}| \cdot |\vec{u}|} \end{array} \right. \Rightarrow \text{proj}_{\vec{u}} \vec{v} \cdot \vec{v} = |\vec{v}|^2 \cdot \left(\frac{\vec{v} \cdot \vec{u}}{|\vec{v}| \cdot |\vec{u}|} \right)^2 \therefore \text{proj}_{\vec{u}} \vec{v} \cdot \vec{v} = |\vec{v}|^2 \cdot \frac{\vec{v} \cdot \vec{u} \cdot \vec{v} \cdot \vec{u}}{|\vec{v}|^2 \cdot |\vec{u}|^2} \therefore \text{proj}_{\vec{u}} \vec{v} = \left(\frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{|\vec{u}|^2} \right) \cdot \vec{u}$$



PRODUTO VETORIAL

$$\vec{u} = (x_1, y_1, z_1) \text{ e } \vec{v} = (x_2, y_2, z_2) \Rightarrow \vec{u} \times \vec{v} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \end{vmatrix}$$

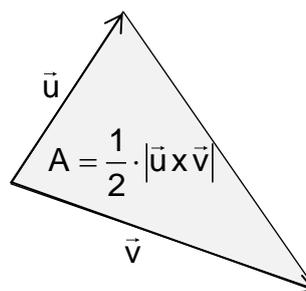
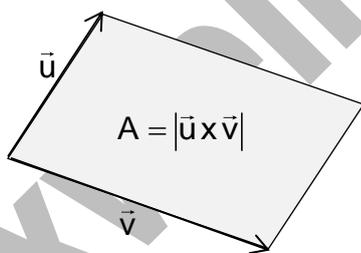
Direção e sentido



Módulo

$$|\vec{u} \times \vec{v}| = |\vec{u}| \cdot |\vec{v}| \cdot \text{sen}\theta$$

Aplicação

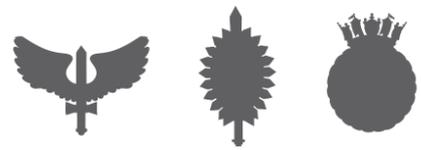


Nota:

IDENTIDADE DE LAGRANGE

$$\begin{cases} |\vec{u} \times \vec{v}| = |\vec{u}| \cdot |\vec{v}| \cdot \text{sen}\theta \therefore \text{sen}\theta = \frac{|\vec{u} \times \vec{v}|}{|\vec{u}| \cdot |\vec{v}|} \\ \vec{u} \cdot \vec{v} = |\vec{u}| \cdot |\vec{v}| \cdot \text{cos}\theta \therefore \text{cos}\theta = \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{|\vec{u}| \cdot |\vec{v}|} \end{cases} \Rightarrow \text{sen}^2\theta + \text{cos}^2\theta = 1 \therefore \left(\frac{|\vec{u} \times \vec{v}|}{|\vec{u}| \cdot |\vec{v}|}\right)^2 + \left(\frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{|\vec{u}| \cdot |\vec{v}|}\right)^2 = 1$$

$$|\vec{u} \times \vec{v}|^2 + (\vec{u} \cdot \vec{v})^2 = |\vec{u}|^2 \cdot |\vec{v}|^2$$

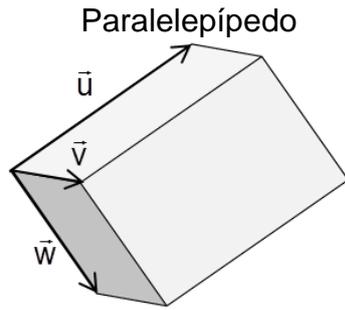


PRODUTO MISTO

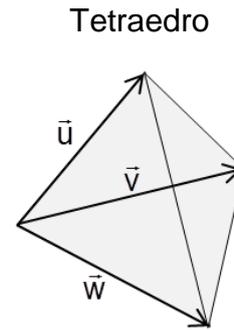
$$\vec{u} = (x_1, y_1, z_1), \vec{v} = (x_2, y_2, z_2) \text{ e } \vec{w} = (x_3, y_3, z_3) \Rightarrow \vec{u} \cdot (\vec{v} \times \vec{w}) = \begin{vmatrix} x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \\ x_3 & y_3 & z_3 \end{vmatrix}$$

Propriedades $\begin{cases} \vec{u} \cdot (\vec{v} \times \vec{w}) = (\vec{u} \times \vec{v}) \cdot \vec{w} \\ \vec{u} \cdot (\vec{v} \times \vec{w}) = 0 \Leftrightarrow \vec{u}, \vec{v} \text{ e } \vec{w} \text{ são coplanares} \end{cases}$

Aplicação

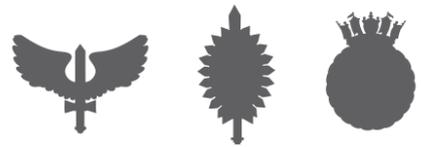


$$V = |\vec{u} \cdot (\vec{v} \times \vec{w})|$$

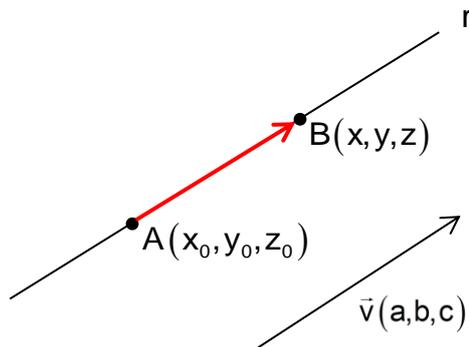


$$V = \frac{1}{6} \cdot |\vec{u} \cdot (\vec{v} \times \vec{w})|$$

Maxwell Via



EQUAÇÕES DA RETA NO \mathbb{R}^3



$$\frac{x-x_0}{a} = \frac{y-y_0}{b} = \frac{z-z_0}{c}$$

Equação simétrica

$$\frac{x-x_0}{a} = \frac{y-y_0}{b} = \frac{z-z_0}{c} = t, \text{ sendo } t \in \mathbb{R}$$

$$r \begin{cases} x = x_0 + at \\ y = y_0 + bt \\ z = z_0 + ct \end{cases}$$

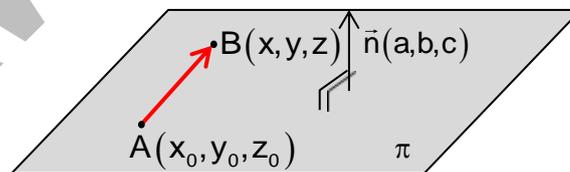
Equação paramétrica

$$\overline{AB} = t \cdot \vec{v}, t \in \mathbb{R} \therefore (x, y, z) - (x_0, y_0, z_0) = (a, b, c)t$$

$$(x, y, z) = (x_0, y_0, z_0) + (a, b, c)t$$

Equação da reta

EQUAÇÃO DO PLANO NO \mathbb{R}^3

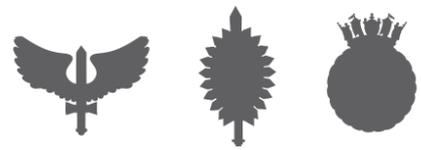


$$\overline{AB} \cdot \vec{n} = 0$$

$$(x-x_0, y-y_0, z-z_0) \cdot (a, b, c) = 0 \therefore ax - ax_0 + by - by_0 + cz - cz_0 = 0 \therefore ax + by + cz \underbrace{-ax_0 - by_0 - cz_0}_d = 0$$

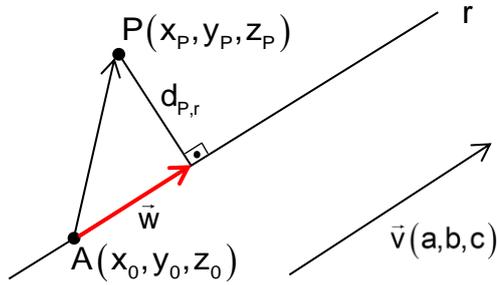
$$ax + by + cz + d = 0$$

Equação geral do plano



DISTÂNCIAS NO R³

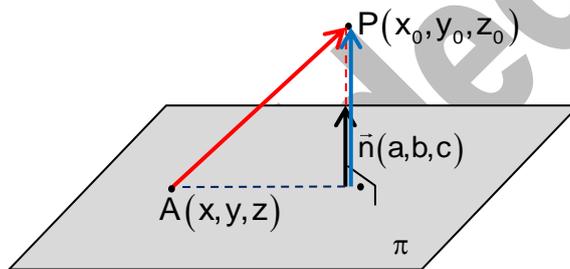
Distância entre um ponto e uma reta



$$\frac{|\overline{AP} \times \vec{w}|}{2} = \frac{|\vec{w}| \cdot d_{P,r}}{2} \therefore |\vec{t} \cdot \vec{v}| \cdot d_{P,r} = |\overline{AP} \times \vec{t} \cdot \vec{v}|$$

$$d_{P,r} = \frac{|\overline{AP} \times \vec{v}|}{|\vec{v}|}$$

Distância entre um ponto e um plano

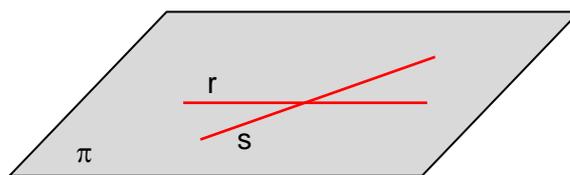


$$d_{P,\pi} = |\text{Proj}_{\vec{n}} \overline{AP}| \therefore d_{P,\pi} = \left| \frac{\overline{AP} \cdot \vec{n}}{|\vec{n}|^2} \cdot \vec{n} \right| \therefore d_{P,\pi} = \frac{|\overline{AP} \cdot \vec{n}|}{|\vec{n}|} \therefore d_{P,\pi} = \frac{|\overline{AP} \cdot \vec{n}|}{|\vec{n}|} \therefore d_{P,\pi} = \frac{|(x_0 - x, y_0 - y, z_0 - z) \cdot (a, b, c)|}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}}$$

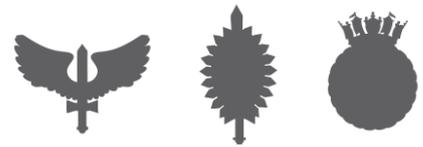
$$d_{P,\pi} = \frac{|ax_0 - ax + by_0 - by + cz_0 - cz|}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}} \therefore d_{P,\pi} = \frac{|ax_0 + by_0 + cz_0 + \overbrace{(-ax - by - cz)}^d|}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}}$$

$$d_{P,\pi} = \frac{|ax_0 + by_0 + cz_0 + d|}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}}$$

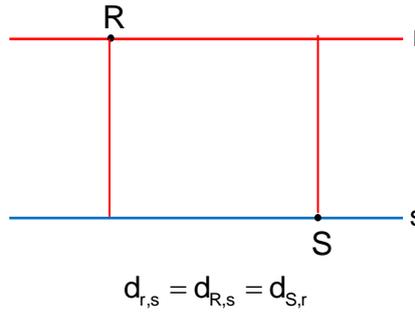
Distância entre retas
Retas concorrentes



$$d_{r,s} = 0$$

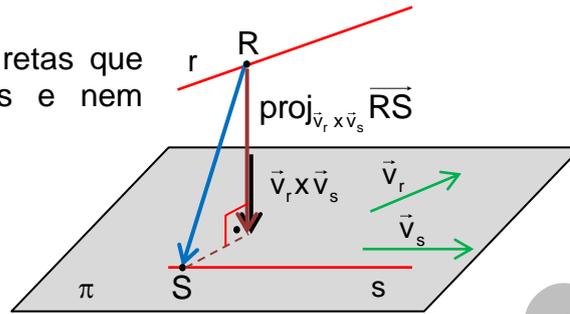


Retas paralelas



Retas reversas

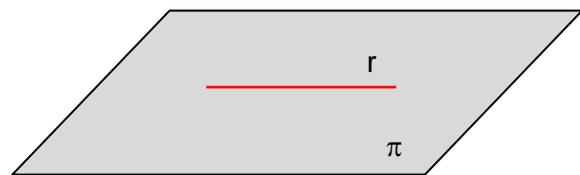
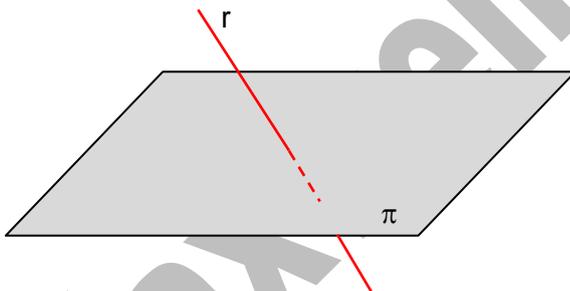
Retas reversas: são retas que não são concorrentes e nem paralelas



$$d_{r,s} = \left| \text{proj}_{\vec{v}_r \times \vec{v}_s} \overline{RS} \right| \therefore d_{r,s} = \left[\frac{|\overline{RS} \cdot (\vec{v}_r \times \vec{v}_s)|}{|\vec{v}_r \times \vec{v}_s|^2} \right] \cdot |\vec{v}_r \times \vec{v}_s| \therefore d_{r,s} = \frac{|\overline{RS} \cdot (\vec{v}_r \times \vec{v}_s)|}{|\vec{v}_r \times \vec{v}_s|}$$

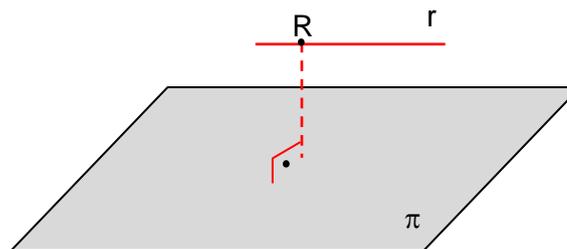
$$d_{r,s} = \frac{|\overline{RS} \cdot (\vec{v}_r \times \vec{v}_s)|}{|\vec{v}_r \times \vec{v}_s|}$$

Distância entre reta e plano concorrentes ou a reta sobre no plano

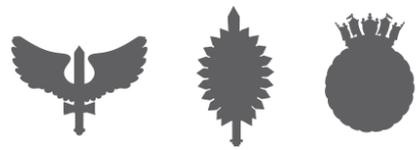


$$d_{r,\pi} = 0$$

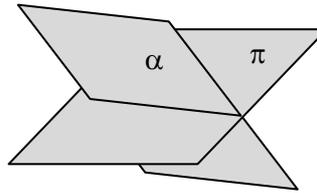
Distância de uma reta paralela ao plano



$$d_{r,\pi} = d_{R,\pi}$$

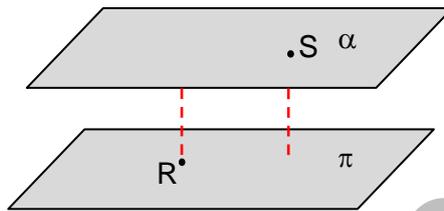


Distância entre planos
Planos concorrentes



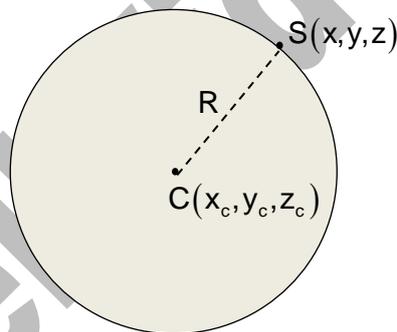
$$d_{\alpha,\pi} = 0$$

Planos paralelos



$$d_{\alpha,\pi} = d_{R,\pi} = d_{S,\alpha}$$

ESFERA

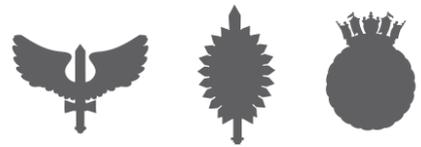


$$R^2 = (x - x_c)^2 + (y - y_c)^2 + (z - z_c)^2$$

Equação reduzida da esfera

$$x^2 + y^2 + z^2 - 2x_c x - 2y_c y - 2z_c z + x_c^2 + y_c^2 + z_c^2 - R^2 = 0$$

Equação geral da esfera



T.01 Considere o segmento AB com extremidades nos pontos $A(1,-1,3)$ e $B(3,1,5)$. Prolongando-se o segmento AB, no sentido de A para B, até um ponto C, de modo que o segmento quadruple de valor. A soma das coordenadas do ponto C vale:

- a) 25
- b) 26
- c) 27
- d) 28
- e) 29

T.02 Dado o vetor $\vec{w} = (3,2,5)$, determinar a soma $a + b$ de modo que os vetores $\vec{u} = (3,2,-1)$ e $\vec{v} = (a,6,b) + 2\vec{w}$ sejam paralelos.

- a) - 2
- b) - 3
- c) - 4
- d) - 5
- e) - 6

T.03 Dados os pontos $A(1,0,-1)$, $B(4,2,1)$ e $C(1,2,0)$, determine o produto dos possíveis valores de m para que $|\vec{v}| = 7$, sendo $\vec{v} = m \cdot \vec{AC} + \vec{BC}$.

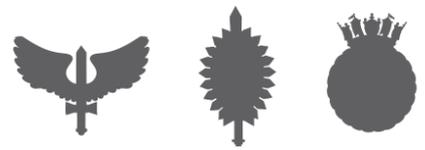
- a) - 39/5
- b) - 35/8
- c) 37/5
- d) 4
- e) 5

T.04 O produto escalar entre o vetor unitário \vec{v} que possui a 2ª coordenada positiva, que é ortogonal ao eixo Oz e que forma 60° com o vetor \vec{i} , e o vetor $\vec{w} = (2,2\sqrt{3},24)$ vale:

- a) $\frac{\sqrt{3}}{2}$
- b) $\frac{\sqrt{3}}{4}$
- c) $\frac{\sqrt{3}}{8}$
- d) 4
- e) 5

T.05 Dados vetores $\vec{a} = \left(1, \frac{1}{2}, \frac{3}{2}\right)$, $\vec{b} = (1,0,3)$ e $\vec{c} = (2,-1,1)$, o valor do módulo de \vec{v} , onde \vec{v} é um vetor perpendicular aos vetores \vec{a} e \vec{b} tal que $\vec{v} \cdot \vec{c} = 8$ é:

- a) $\sqrt{11}$
- b) $\sqrt{13}$
- c) $\sqrt{15}$
- d) $\sqrt{17}$
- e) $\sqrt{19}$



T.06 O cosseno do ângulo que a reta que passa pelos pontos $A(3, -1, 4)$ e $B(1, 3, 2)$ forma com a sua projeção sobre o plano xy vale:

- a) $\frac{\sqrt{35}}{6}$
- b) $\frac{\sqrt{30}}{6}$
- c) $\frac{\sqrt{29}}{6}$
- d) $\frac{\sqrt{31}}{6}$
- e) $\frac{1}{2}$

T.07 Os vetores \vec{a} e \vec{b} são perpendiculares e \vec{c} forma com \vec{a} e \vec{b} ângulos iguais a $\frac{\pi}{3}$ rad. Se

\vec{a} e \vec{c} são unitários, $|\vec{b}| = 2$ e $\vec{p} = 3\vec{a} - \vec{b} + \vec{c}$, então $|\vec{p}|$ é igual a:

- a) $\sqrt{5}$
- b) $\sqrt{2}$
- c) $\sqrt{15}$
- d) $\sqrt{17}$
- e) $\sqrt{19}$

T.08 Se $\vec{u} + \vec{v} + \vec{w} = \vec{0}$, $|\vec{u}| = 2$, $|\vec{v}| = \sqrt{3}$ e $|\vec{w}| = \sqrt{5}$, o valor da soma dos produtos escalares $\vec{u} \cdot \vec{v} + \vec{u} \cdot \vec{w} + \vec{v} \cdot \vec{w}$ é igual a:

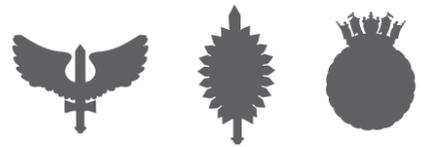
- a) 6
- b) -6
- c) 5
- d) -5
- e) 0

T.09 Dados os pontos $A(2, 1, -1)$ e $B(0, 2, 1)$, determine a soma das coordenadas de todos os possíveis pontos C do eixo Oz de modo que a área do triângulo ABC seja 1,5 u.a.

- a) $1/2$
- b) $9/2$
- c) $7/2$
- d) $5/2$
- e) $3/2$

T.10 O volume do paralelepípedo cujas arestas adjacentes são os vetores $\vec{i} + \vec{j} + 2\vec{k}$; $3\vec{i} - \vec{j}$ e $5\vec{i} + 2\vec{j} - \vec{k}$ é:

- a) 2
- b) 14
- c) 18
- d) 26
- e) 28



T.11 Considere o plano $\pi: 3x + 2y + 4z - 12 = 0$. Determine, em unidades de volume, o volume do tetraedro limitado pelo plano π e pelos planos coordenados.

- a) 10
- b) 11
- c) 12
- d) 13
- e) 14

T.12 (EFOMM) Seja $ax + by + cz + d = 0$ a equação do plano que passa pelos pontos $(4, -2, 2)$ e $(1, 1, 5)$ e é perpendicular ao plano $3x - 2y + 5z - 1 = 0$. A razão $\frac{d}{b}$ é

- a) $-\frac{5}{4}$.
- b) $\frac{4}{7}$.
- c) 8.
- d) $-\frac{1}{2}$.
- e) $\frac{2}{5}$.

T.13 (EFOMM) Assinale a alternativa que apresenta equações paramétricas da reta r , sabendo-se que o ponto A , cujas coordenadas são $(2, -3, 4)$, pertence a r e que r é ortogonal às retas

$$r_1: \begin{cases} x = -2 + t \\ y = -t \\ z = -3 \end{cases} \quad \text{e} \quad r_2: \begin{cases} y = -x - 1 \\ z = 3 \end{cases}$$

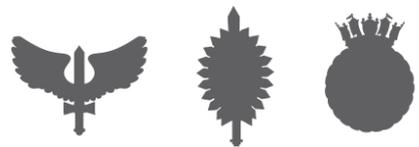
a) $r: \frac{x-2}{6} = \frac{y+3}{6} = 4-z$

b) $r: \begin{cases} x = 2 + 6t \\ y = -3 + 5t \\ z = 4 \end{cases}$

c) $r: \begin{cases} y = x - 5 \\ z = 6 - x \end{cases}$

d) $r: \begin{cases} x = 2 + 6t \\ y = -3 + 3t \\ z = 4 \end{cases}$

e) $r: \begin{cases} x = 2 + 6t \\ y = -3 + 6t \\ z = 4 - t \end{cases}$



14. (EFOMM) O volume da pirâmide delimitada pelos planos coordenados e pelo plano $\pi: 5x - 2y + 4z = 20$ é:

- a) $20/3$ u.v.
- b) $50/3$ u.v.
- c) $100/3$ u.v.
- d) 100 u. v.
- e) 200 u.v

15. (EFOMM) Seja A o ponto de intersecção entre as retas $r_1: \begin{cases} x = z + 3 \\ y = -2z - 1 \end{cases}$ e $r_2: \begin{cases} x = 1 - 5t \\ 2y = -3 + 2t \\ z = 5 + 9t \end{cases}$ e

seja B o ponto de intersecção entre as retas $r_3: \frac{x+2}{4} = \frac{y-1}{-3} = z+1$ e $r_4: \begin{cases} 2x = 15 + 5t \\ 2y = 8 + 3t \\ 2z = 2 + t \end{cases}$. Defina a

equação do plano medidor entre os pontos A e B.

- a) $3x - 2y - 2z - 6 = 0$
- b) $\frac{3}{2}x + 5y - \frac{3}{4}z - 1 = 0$
- c) $55x - 37y + 12z = 1$
- d) $2x - 3y + z - 12 = 0$
- e) $-28x + 12y - 8z + 64 = 0$

16. (EFOMM) Para descrever um código que permite transformar uma palavra P de três letras em um vetor $w \in \mathbb{R}^3$, inicialmente, escolhe-se uma matriz 3×3 . Por exemplo, a nossa “matriz código” será:

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 2 & 0 \\ 3 & 3 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

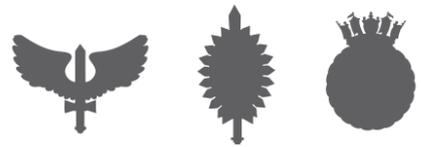
A partir da correspondência:

A \rightarrow 1 / B \rightarrow 2 / C \rightarrow 3 / D \rightarrow 4 / E \rightarrow 5 / F \rightarrow 6 / G \rightarrow 7 / H \rightarrow 8 / I \rightarrow 9 / J \rightarrow 10 / L \rightarrow 11 / M \rightarrow 12 / N \rightarrow 13 / O \rightarrow 14 / P \rightarrow 15 / Q \rightarrow 16 / R \rightarrow 17 / S \rightarrow 18 / T \rightarrow 19 / U \rightarrow 20 / V \rightarrow 21 / X \rightarrow 22 / Z \rightarrow 23

a palavra P é transformada em vetor v do \mathbb{R}^3 . Em seguida, o código da palavra P é obtido pela operação $w = A v$. Por exemplo, a palavra MAR corresponde ao vetor $(12, 1, 17) = v$, a qual é codificada com $w = Av = (26, 56, 19)$.

Usando o processo acima para decodificar $w = (64, 107, 29)$, teremos

- a) $x = 18, y = 14, z = 11$ / SOL
- b) $x = 12, y = 5, z = 11$ / MEL
- c) $x = 12, y = 1, z = 20$ / M AU
- d) $x = 11, y = 20, z = 1$ / LUA
- e) $x = 20, y = 21, z = 1$ / UVA



17. (EFOMM) Um paralelepípedo formado pelos vetores $\vec{u}=(a,a,a)$, $\vec{v}=(2a,2a,3a)$ e $\vec{w}=(2a, a, a)$ com $a \in \mathbb{R}$ tem volume igual a 8. Determine o valor de a .

- a) 1.
- b) 2.
- c) 3/2.
- d) 3.
- e) 5/2

18. (EFOMM) A projeção ortogonal de A sobre a reta BC, sabendo-se que $A = (3,7)$, $B = (1,1)$ e $C = (9,6)$, terá as coordenadas da projeção

- a) $x = 468/85$; $y = 321/89$.
- b) $x = 478/87$; $y = 319/87$.
- c) $x = 487/84$; $y = 321/87$.
- d) $x = 457/89$; $y = 319/89$.
- e) $x = 472/89$; $y = 295/89$.

19. (EFOMM) A matriz $A = (a_{ij})_{3 \times 3} = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 1 & \sqrt{2} & 1 \end{bmatrix}$ define em \mathbb{R}^3 os vetores $\vec{v}_i = a_{i1}\vec{i} + a_{i2}\vec{j} + a_{i3}\vec{k}$, $1 \leq i \leq 3$.

Se \vec{u} e \vec{v} são dois vetores em \mathbb{R}^3 satisfazendo:

\vec{u} é paralelo, tem mesmo sentido \vec{v}_2 e $|\vec{u}| = 3$;

\vec{v} é paralelo, tem mesmo sentido \vec{v}_3 e $|\vec{v}| = 2$;

Então, o produto vetorial $\vec{u} \times \vec{v}$ é dado por:

- a) $\frac{3\sqrt{2}}{2}(\vec{i} + \vec{j} - (\sqrt{2} + 1)\vec{k})$
- b) $3\sqrt{2}(\vec{i} - \vec{j} + (\sqrt{2} - 1)\vec{k})$
- c) $3(\sqrt{2}\vec{i} + \vec{j} - (\sqrt{2} - 1)\vec{k})$
- d) $2\sqrt{2}(\vec{i} + \sqrt{2}\vec{j} + (1 - \sqrt{2})\vec{k})$
- e) $-3\sqrt{2}(\vec{i} + \vec{j} - (\sqrt{2} - 1)\vec{k})$



GABARITO

01. c 02. e 03. a 04. d 05. e 06. b 07. c 08. b 09. c 10. d 11. c 12. a
13. e 14. c 15. e 16. a 17. b 18. d 19. a

Maxwell Videoaulas