

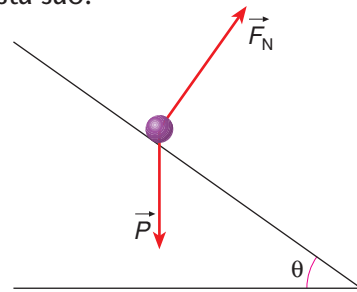
P.296 $F_{cp} = ma_{cp} \Rightarrow F_{cp} = m\omega^2 R \Rightarrow F_{cp} = m \cdot (2\pi \cdot f)^2 \cdot R \Rightarrow$

$$\Rightarrow F_{cp} = m \cdot 4\pi^2 f^2 \cdot R \Rightarrow F_{cp} \approx 0,25 \cdot 4 \cdot (3,14)^2 \cdot (4,0)^2 \cdot 0,50 \Rightarrow F_{cp} \approx 80 \text{ N}$$

P.297 a) As forças que agem sobre o sistema bicicleta-ciclista são:

\vec{P} : peso do sistema

\vec{F}_N : força normal aplicada pela pista



P.298 a) Cálculo da velocidade máxima ao fazer a curva

$$f_{at.} = m \cdot \frac{v^2}{R}$$

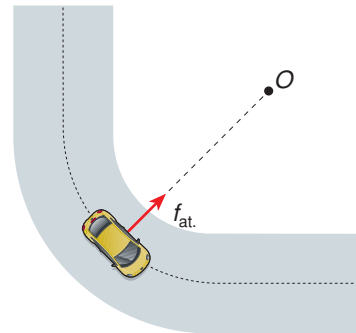
$$f_{at.(m\acute{a}x.)} = m \cdot \frac{v_{m\acute{a}x.}^2}{R}$$

$$\mu \cdot mg = m \cdot \frac{v_{m\acute{a}x.}^2}{R}$$

$$v_{m\acute{a}x.} = \sqrt{\mu R \cdot g}$$

$$v_{m\acute{a}x.} = \sqrt{0,3 \cdot 48 \cdot 10}$$

$$v_{m\acute{a}x.} = 12 \frac{\text{m}}{\text{s}} = 43,2 \frac{\text{km}}{\text{h}}$$



Sendo $60 \frac{\text{km}}{\text{h}} > v_{m\acute{a}x.}$, concluímos que o carro não conseguirá fazer a curva.

b) A velocidade máxima não depende da massa m . Portanto, ao diminuirmos a massa, a velocidade máxima não se alterará.

c) Ao efetuar o movimento circular, o vetor velocidade variará em direção e sentido.

b) A resultante das forças \vec{P} e \vec{F}_N é a força centrípeta \vec{F}_{cp} :

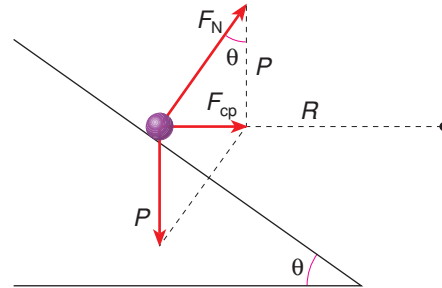
$$\operatorname{tg} \theta = \frac{F_{cp}}{P}$$

$$\operatorname{tg} \theta = \frac{m \cdot \frac{v^2}{R}}{mg}$$

$$\operatorname{tg} \theta = \frac{v^2}{Rg} \quad \textcircled{1}$$

$$\operatorname{tg} \theta = \frac{(20)^2}{70 \cdot 10}$$

$$\operatorname{tg} \theta \approx 0,57$$



Logo, θ é o ângulo cuja tangente vale $\approx 0,57$.

c) O resultado não depende da massa do sistema bicicleta-ciclista, conforme se observa na fórmula $\textcircled{1}$.

P.299

a) A força resultante é centrípeta:

direção: vertical

sentido: de cima para baixo

$$\text{módulo: } F_{cp} = m \cdot \omega^2 \cdot R \Rightarrow F_{cp} = 30 \cdot (0,40)^2 \cdot 5,0 \Rightarrow F_{cp} = 24 \text{ N}$$

b) Ponto Q:

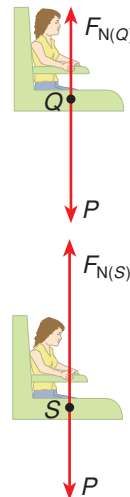
$$P - F_{N(Q)} = F_{cp} \Rightarrow F_{N(Q)} = P - F_{cp} \quad \textcircled{1}$$

Ponto S:

$$F_{N(S)} - P = F_{cp} \Rightarrow F_{N(S)} = P + F_{cp} \quad \textcircled{2}$$

De $\textcircled{1}$ e $\textcircled{2}$: $F_{N(S)} > F_{N(Q)}$

Portanto, a força que o banco faz sobre Ana tem maior módulo quando ela passa pelo ponto S.



P.300 $F_{cp} = ma_{cp}$

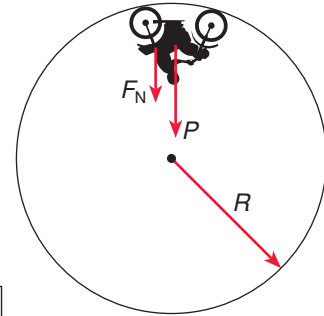
$$F_N + P = m \frac{v^2}{R}$$

Quando temos $v_{\text{mín.}}$, então $F_N = 0$.

Logo:

$$mg = m \frac{v_{\text{mín.}}^2}{R} \Rightarrow v_{\text{mín.}} = \sqrt{Rg}$$

Sendo $R = 3,6 \text{ m}$ e $g = 10 \text{ m/s}^2$, temos: $v_{\text{mín.}} = 6 \text{ m/s}$



P.301 a) Triângulo BCO:

$$(2,5)^2 = 2^2 + (OC)^2 \Rightarrow OC = 1,5 \text{ m}$$

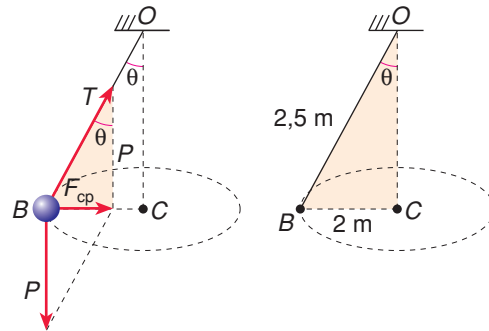
$$\cos \theta = \frac{1,5}{2,5} \Rightarrow \cos \theta = 0,6$$

Triângulo das forças:

$$\cos \theta = \frac{P}{T}$$

$$0,6 = \frac{3}{T}$$

$$T = 5 \text{ N}$$



b) Aplicando o teorema de Pitágoras, vem:

$$T^2 = P^2 + F_{cp}^2 \Rightarrow 5^2 = 3^2 + F_{cp}^2 \Rightarrow F_{cp} = 4 \text{ N}$$

Cálculo da frequência f de rotação:

$$F_{cp} = m\omega^2 R$$

$$F_{cp} = m \cdot (2\pi f)^2 \cdot R$$

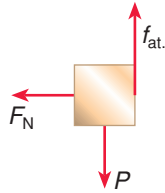
$$F_{cp} = m \cdot 4\pi^2 f^2 \cdot R$$

$$4 = 0,3 \cdot 4 \cdot (3,14)^2 \cdot f^2 \cdot 2$$

$$f \simeq 0,4 \text{ Hz}$$

P.302

a)



$$f_{at.} = P$$

$$F_N = F_{cp}$$

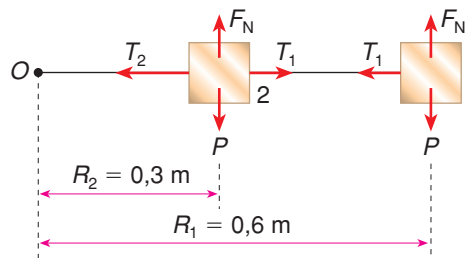
$$F_N = \frac{P}{g} \cdot \omega_1^2 \cdot R$$

- b) • Para $\omega = \omega_1$, tem-se $f_{at.} = P = f_{at.(m\acute{a}x.)}$, pois o corpo está na iminência de escorregar.
- Aumentando-se ω , $f_{at.}$ continua igual a P , mas menor que $f_{at.(m\acute{a}x.)}$. Isso ocorre porque $f_{at.(m\acute{a}x.)}$ aumenta em virtude do aumento de F_N , que é dada por $F_N = \frac{P}{g} \cdot \omega^2 \cdot R$. Desse modo, temos: $f_{at.} = P < f_{at.(m\acute{a}x.)}$. O corpo **não** tende a subir; apenas deixa de ficar na iminência de escorregar para baixo.
- c) Se o compartimento gira com velocidade angular ω_1 , o corpo de peso P está na iminência de escorregar. Desse modo, temos:

$$f_{at.(m\acute{a}x.)} = P \Rightarrow \mu \cdot F_N = P \Rightarrow \mu \cdot \frac{P}{g} \cdot \omega_1^2 \cdot R = P$$

Observe que o peso é cancelado, o que significa que a velocidade angular não depende dele. Por isso, se o peso fosse $\frac{P}{2}$, o corpo continuaria na iminência de escorregar para baixo, sem se movimentar na vertical.

P.303

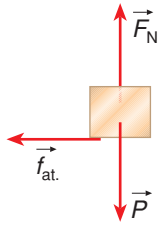


Corpo 1: $T_1 = m\omega^2 R_1 \Rightarrow T_1 = 0,2 \cdot 4^2 \cdot 0,6 \Rightarrow T_1 = 1,92 \text{ N}$

Corpo 2: $T_2 - T_1 = m\omega^2 R_2 \Rightarrow T_2 - 1,92 = 0,2 \cdot 4^2 \cdot 0,3 \Rightarrow T_2 = 2,88 \text{ N}$

P.304

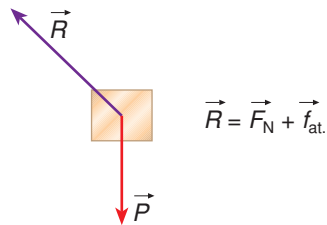
a)



$\vec{f}_{at.}$: força de atrito
 \vec{F}_N : força normal
 \vec{P} : peso do bloco

Observação:

\vec{F}_N e $\vec{f}_{at.}$ são as componentes da força \vec{R} que o disco aplica no bloco:



b) $f_{at.} = F_{cp}$

$$f_{at.} = m \cdot \omega^2 \cdot r$$

$$f_{at.(máx.)} = m \cdot \omega_{máx.}^2 \cdot r$$

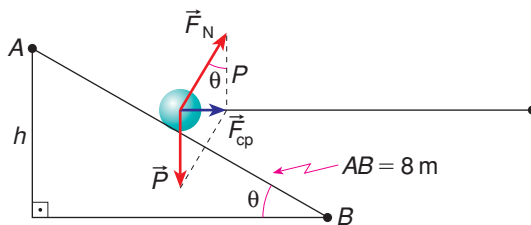
$$\mu \cdot mg = m \cdot \omega_{máx.}^2 \cdot r$$

$$\omega_{máx.} = \sqrt{\frac{\mu g}{r}}$$

c) Duplicando r concluímos que $\omega_{máx.}$ fica dividido por $\sqrt{2}$, ou seja, $\omega_{máx.}$ fica multiplicado por $\frac{\sqrt{2}}{2}$:

$$\omega'_{máx.} = \omega_{máx.} \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}$$

P.305



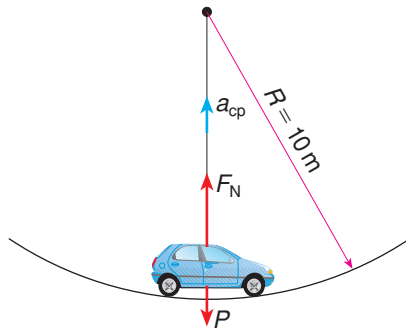
$$\text{tg } \theta = \frac{F_{cp}}{P} = \frac{\left(\frac{mv^2}{R}\right)}{mg}$$

$$\text{tg } \theta = \frac{v^2}{Rg}$$

Sendo $\text{sen } \theta = \frac{h}{8}$ e considerando $\text{sen } \theta \approx \text{tg } \theta$, temos:

$$\frac{h}{8} = \frac{v^2}{Rg} \Rightarrow \frac{h}{8} = \frac{20^2}{600 \cdot 10} \Rightarrow h \approx 0,53 \text{ m}$$

P.306



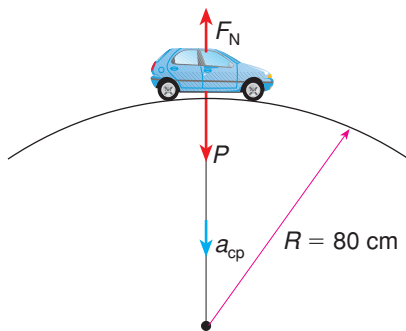
$$F_N - P = ma_{cp}$$

$$F_N - P = m \frac{v^2}{R}$$

$$F_N - 10.000 = 1.000 \cdot \frac{15^2}{10}$$

$$F_N = 32.500 \text{ N}$$

P.307



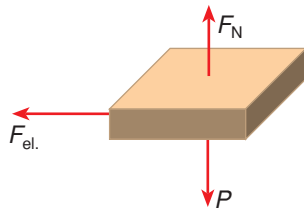
$$P - F_N = ma_{cp}$$

$$P - F_N = m \frac{v^2}{R}$$

$$16.000 - F_N = 1.600 \cdot \frac{20^2}{80}$$

$$F_N = 8.000 \text{ N}$$

P.308 a)



$$b) F_{el.} = m\omega^2 R \Rightarrow kx = m\omega^2 R \Rightarrow k(R - L) = m\omega^2 R \Rightarrow$$

$$\Rightarrow k(0,8 - 0,6) = 2 \cdot 5^2 \cdot 0,8 \Rightarrow k = 200 \text{ N/m}$$

P.309

$$\begin{cases} T = m_1 \cdot \frac{v^2}{R} & \textcircled{1} \\ T = m_2 \cdot g & \textcircled{2} \end{cases}$$

Substituindo $\textcircled{2}$ em $\textcircled{1}$, temos:

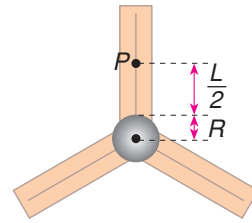
$$m_2 \cdot g = m_1 \cdot \frac{v^2}{R} \Rightarrow \frac{m_2}{m_1} = \frac{v^2}{Rg} \Rightarrow \frac{m_2}{m_1} = \frac{5,0^2}{0,50 \cdot 10} \Rightarrow \frac{m_2}{m_1} = 5,0$$

- P.310** a) A força que o prego transmite ao rotor tem intensidade igual à da resultante centrípeta que age no prego:

$$F_{cp} = m_p \cdot \omega^2 \cdot R_p \Rightarrow F_{cp} = m_p \cdot (2\pi f)^2 \cdot \left(R + \frac{L}{2} \right)$$

Sendo $f = 60 \text{ rpm} = \frac{60}{60} \text{ Hz} = 1,0 \text{ Hz}$, temos:

$$F_{cp} = 0,020 \cdot (2 \cdot 3 \cdot 1,0)^2 \cdot \left(0,10 + \frac{0,50}{2} \right) \Rightarrow F_{cp} = 0,252 \text{ N}$$



- b) Nesse caso, o contrapeso deve exercer no rotor uma força que equilibra a força exercida pelo prego:

$$m_p \cdot \omega^2 \cdot R_p = M_0 \cdot \omega^2 \cdot R \Rightarrow m_p \cdot R_p = M_0 \cdot R \Rightarrow 0,020 \cdot 0,35 = M_0 \cdot 0,10 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow M_0 = 0,070 \text{ kg}$$

- c)

